NIOK	MATION REPOR	RT INFORMALI	UN REPO	RI
This material 18, U.S.C. Sec	contains information affecting the National D s. 793 and 794, the transmission or revelation	Defense of the United States within the mean n of which in any manner to an unauthor	ning of the Espionage Laws, ized person is prohibited by	Title law.
·				HR70
COUNTRY	USSR	REPORT		
UBJECT	Miscellaneous Informati Guided Missiles (R-L R-11) CENTRAL INTE CONTRAL INTERNATION	on on DATE DISTR. 28	February 1963	
	CLASSIFICATION	SECRET	l 5 RD	
	BY AUTHORITI ON Name Early 1959 Office	RICHARD HELMS DD/P 1 August 1963		
LACE & ATE ACQ.	Date USSR BIS UNEVALUATED INFORMATION. SOUR	FIELD REPORT NO.		
	СНЈ	ICKADEE		
				•
	translation of notes to selected only portions numbers have been added	What follows is a verb aken by source in Russi of the document to cop d for ease of reference nal is included.	an. Source y. Paragraph	
	Russian language origin			
	Russian language origin			
	Russian language origin			5 4

Miscellaneous Information on Guided Missiles (R-1, R-2, and R-11)

- l. The "8All" \sqrt{R} -1 missile has 8 rudders: 4 aerodynamic and 4 gas-dynamic. I and III rudders are set on the target; even-numbered rudders II and IV are perpendicular to the plane of fire. Missile "8Zh38" \sqrt{R} -2 has 6 rudders, two aerodynamic and four gas-dynamic. Missile "8A61" \sqrt{R} -11 has 4 gas-dynamic rudders.
- 2. The guidance system of a missile may have a number of separate automatic assemblies:
- the stabilizer automat, which assures the movement of the missile along a prescribed trajectory
- the automat for lateral correction (in missile "8Zh38"), which keeps the missile movement in the firing plane and returns the missile into this plane when the missile deviates therefrom
- the automat for range guidance which is present in all missiles. This automat emits the signal to shut down the engine at the necessary moment.

That is, the function of the guidance system is to direct the missile in the powered portion of the trajectory along the previously prescribed curve and to shut down the engine at the moment when that velocity is attained which will assure the missile's hitting the target.

3. Pitch angle is

Angle of yaw is 4

Angle of roll is 8

(The pitch angle is the angle between the longitudinal axis of the missile and the vertical. The angle of yaw is the angle between the longitudinal axis of the missile and its projection upon the firing plane. The angle of roll is the angle of turning of the missile about its longitudinal axis, measured from the direction of the axis of the odd rudders of the missile to the intersection of the plane of the rudder axis with the firing plane. During the time of missile motion (all types) the guidance system must bring back to zero the angles of roll and yaw.

· . .

SECRET

- 4. The stabilizer automat consists of:
 - horizontal and vertical gyroscopes (i.e., gyroscopic measuring instruments);
 - amplifier transformer it serves to transform the signal in proportion to the angle of deflection.
 - 3) four steering motors (driving); the rudders turn the longitudinal axis of the missile; they generate the force which compels the missile to move along the prescribed trajectory.
- 5. In missile "8All" rudders I and III, aero-dynamic, rudders I and III, gas-dynamic, operate by turning to one side to eliminate yaw and turning in a different direction to eliminate roll. Rudders II and IV, aero-dynamic, are engaged when the angle of inconsistency between rudders I and III (gas-dynamic) exceeds one degree. Rudders II and IV, gas-dynamic, only operate along the angle of yaw. (In the missile "8Zh38" the rudders operate in a similar manner.) In the missile "8A61" rudders I and III, by turning to one side, operate to eliminate pitch. Rudders II and IV operate to maintain the necessary angle of yaw and all four rudders operate to eliminate roll.
- 6. The gyroscopic instruments, with respect to their basic assembly, have a gyroscope rotor which is shaped like a flywheel. The gyroscopes are free from outside moments. The axis of the rotor maintains a fixed direction of its axis in space with respect to fixed stars. The axis of the vertical gyro rotor is oriented perpendicular to the plane of fire; the axis of the rotor of the horizontal gyroscope is oriented horizontally and is in the plane of fire. The vertical gyroscope has a potentiometer of roll to measure the angle of turn from the longitudinal axis. The velocity of rotor spin is 28,000 rpm.

The program mechanism of the horizontal gyroscope has a stepped electromagnet.

The correction of the gyroscopes is made by two instruments: on the horizontal gyroscope - pendulum and commutator bar and on the vertical gyroscope, pendulum and potentiometer.

This system assures the correctness of the initial installation of the gyroscopes.

-3-

- 7. There is an amplifying transformer which is used for:
- transforming the signals from a magnitude in proportion to the angle of deflection to a magnitude containing elements proportional to the deflection angle and its first and second derivatives.
- the amplification of signals and the distribution of signals to the steering motors (for this there are differentiating circuits, a modulator, and sum circuits).
- 8. The automat for range guidance (AUD) consists of a velocity gauge or accelerometer, automatic equipment of the engine assembly to which the signal to shut down the engine is fed from the accelerometer.

In missiles "8All" and "8Zh38" engine shutdown takes place in the second phase: at the preliminary command the engine shifts to the preliminary phase and on the main command the engine shuts down completely.

In missile "8A61" engine shutdown takes place on a single command. The accelerometers are made up basically of a pendulum, neutral, whose position is perpendicular to the longitudinal axis of the missile.

9. The accelerometer contains: gyromotor, a corrector motor; a contact corona on the axis of precession; contacts for approximate and exact settings to the zero position; contacts for the preliminary and main commands; starting relays; fixator coil.

The basic part of the range guidance automat is the accelerometer, of which there are various types: electrolytic, which consists of 6 ordinary relays (RB-1; RB-2; RB-3; RB-4; RB-5; RB-6) and two magnetic relays.

- 10. The fuze assembly of missile "8A11" consists of a nose and a base fuze and an instrument for controlling the fuzes.
- 11. The integrating member integrates the angle of yaw.
- 12. For launching and guidance of missile "8A61", inertial guidance is used. Missile "8Zh38" has combined guidance.

SECDET

1]. The battery on board - "EB-1" has a weight of 20 kgs and is 16 volt; its engacity is 22,5 emperes per hour; for 5 minutes it discharges at 100 amperes or for 2 minutes it discharges at 100 amperes plus 5 minutes at 40 amperes. 14. The control system is the coupling of electrotechnical and radiotechnical equipment of various systems of the missile and ground equipment designed for the checkout of the parameters of the various instruments; the checkout of the circuit control of the missile prior to launching; to effect the launching; and to guide the missile in flight. 15.a. The current distributing equipment aboard the missile: - automat for range guidance (AUD); - automat for stabilization (AS); - automatic equipment of the engine (ADU); - instrument for controlling the fuxing (EUV); - radiotechnical equipment (ERK, telecontrol); - power sources. b. Current distributing equipment on the ground: - launching equipment; - testing equipment; - testing equipment; - radio-technical equipment; - power sources. AS - stabilizes the angular position of the missile in space with respect to three mutually perpendicular axes. The AS consists of: 03-7 (EALES); 04-7; steering motors; steering protentiometers; instrument for recording angular deflections, and the yaw integrator.	eclassified in	Part - Sanitized Copy Approved for Release 2013/02/21 : CIA-RDP80T00246A0301002	80001-6
16 volt; its capacity is 22.5 amperes per hour: for 5 minutes it discharges at 100 amperes or for 2 minutes it discharges at 100 amperes plus 5 minutes at 40 amperes. 14. The control system is the coupling of electrotechnical and radiotechnical equipment of various systems of the missile and ground equipment designed for the checkout of the parameters of the various instruments; the checkout of the circuit control of the missile prior to launching; to effect the launching; and to guide the missile in flight. 15.a.The current distributing equipment aboard the missile: - automat for range guidance (AUD); - automat for stabilization (AS); - automatic equipment of the engine (ADU); - instrument for controlling the fuzing (FUV); - radiotechnical equipment (BRK, telecontrol); - power sources. b. Current distributing equipment on the ground; - launching equipment; - testing equipment; - testing equipment; - radio-technical equipment; - power sources. AS - stabilizes the angular position of the missile in space with respect to three mutually perpendicular axes. The AS consists of: GG-7 (812.91; GV-7; steering motors; steering potentiometers; instrument for recording angular deflections, and the yaw integrator.			
16 volt; its capacity is 22.5 amperes per hour: for 5 minutes it discharges at 100 amperes or for 2 minutes it discharges at 100 amperes plus 5 minutes at 40 amperes. 14. The control system is the coupling of electrotechnical and radiotechnical equipment of various systems of the missile and ground equipment designed for the checkout of the parameters of the various instruments; the checkout of the circuit control of the missile prior to launching; to effect the launching; and to guide the missile in flight. 15.a.The current distributing equipment aboard the missile: - automat for range guidance (AUD); - automat for stabilization (AS); - automatic equipment of the engine (ADU); - instrument for controlling the fuzing (FUV); - radiotechnical equipment (BRK, telecontrol); - power sources. b. Current distributing equipment on the ground; - launching equipment; - testing equipment; - testing equipment; - radio-technical equipment; - power sources. AS - stabilizes the angular position of the missile in space with respect to three mutually perpendicular axes. The AS consists of: GG-7 (812.91; GV-7; steering motors; steering potentiometers; instrument for recording angular deflections, and the yaw integrator.			
16 volt; its capacity is 22.5 amperes per hour: for 5 minutes it discharges at 100 amperes or for 2 minutes it discharges at 100 amperes plus 5 minutes at 40 amperes. 14. The control system is the coupling of electrotechnical and radiotechnical equipment of various systems of the missile and ground equipment designed for the checkout of the parameters of the various instruments; the checkout of the circuit control of the missile prior to launching; to effect the launching; and to guide the missile in flight. 15.a.The current distributing equipment aboard the missile: - automat for range guidance (AUD); - automat for stabilization (AS); - automatic equipment of the engine (ADU); - instrument for controlling the fuzing (FUV); - radiotechnical equipment (BRK, telecontrol); - power sources. b. Current distributing equipment on the ground; - launching equipment; - testing equipment; - testing equipment; - radio-technical equipment; - power sources. AS - stabilizes the angular position of the missile in space with respect to three mutually perpendicular axes. The AS consists of: GG-7 (812.91; GV-7; steering motors; steering potentiometers; instrument for recording angular deflections, and the yaw integrator.	·		
ló volt; its capacity is 22,5 mmperes per hour: for 5 minutes it discharges at 100 amperes or for 2 minutes it discharges at 100 amperes plus 5 minutes at 40 amperes. 14. The control system is the coupling of electrotechnical and radiotechnical equipment of various systems of the missile and ground equipment designed for the checkout of the parameters of the various instruments; the checkout of the circuit control of the missile prior to launching; to effect the launching; and to guide the missile in flight. 15.a.The current distributing equipment aboard the missile: - automat for range guidance (AUD); - automat for stabilization (AS); - automatic equipment of the engine (ADU); - instrument for controlling the fuzing (FUV); - radiotechnical equipment (ERK, telecontrol); - power sources. b. Current distributing equipment on the ground; - launching equipment; - testing equipment; - control-testing equipment; - power sources. AS - stabilizes the angular position of the missile in space with respect to three mutually perpendicular axes. The AS consists of: GG-7 (812.5); GV-7; steering motors; steering potentiometers; instrument for recording angular deflections, and the yaw integrator.		SECRET	4
ló volt; its capacity is 22,5 mmperes per hour: for 5 minutes it discharges at 100 amperes or for 2 minutes it discharges at 100 amperes plus 5 minutes at 40 amperes. 14. The control system is the coupling of electrotechnical and radiotechnical equipment of various systems of the missile and ground equipment designed for the checkout of the parameters of the various instruments; the checkout of the circuit control of the missile prior to launching; to effect the launching; and to guide the missile in flight. 15.a.The current distributing equipment aboard the missile: - automat for range guidance (AUD); - automat for stabilization (AS); - automatic equipment of the engine (ADU); - instrument for controlling the fuzing (FUV); - radiotechnical equipment (ERK, telecontrol); - power sources. b. Current distributing equipment on the ground; - launching equipment; - testing equipment; - control-testing equipment; - power sources. AS - stabilizes the angular position of the missile in space with respect to three mutually perpendicular axes. The AS consists of: GG-7 (812.5); GV-7; steering motors; steering potentiometers; instrument for recording angular deflections, and the yaw integrator.	• .		
16 volt; its capacity is 22.5 mmperes per hour: for 5 minutes it discharges at 100 amperes or for 2 minutes it discharges at 100 amperes plus 5 minutes at 40 amperes. 14. The control system is the coupling of electrotechnical and radiotechnical equipment of various systems of the missile and ground equipment designed for the checkout of the parameters of the various instruments; the checkout of the circuit control of the missile prior to launching; to effect the launching; and to guide the missile in flight. 15.s.The current distributing equipment aboard the missile: - automat for range guidance (AUD); - automat for stabilization (AS); - automatic equipment of the engine (ADU); - instrument for controlling the fuzing (FUV); - radiotechnical equipment (BRK, telecontrol); - power sources. b. Current distributing equipment on the ground; - launching equipment; - testing equipment; - control-testing equipment; - power sources. AS - stabilizes the angular position of the missile in space with respect to three mutually perpendicular axes. The AS consists of: GG-7 (81.25); GV-7; steering motors; steering potentiometers; instrument for recording angular deflections, and the yaw integrator.			
ló volt; its capacity is 22.5 mmperes per hour: for 5 minutes it discharges at 100 amperes or for 2 minutes it discharges at 100 amperes plus 5 minutes at 40 amperes. 14. The control system is the coupling of electrotechnical and radiotechnical equipment of various systems of the missile and ground equipment designed for the checkout of the parameters of the various instruments; the checkout of the circuit control of the missile prior to launching; to effect the launching; and to guide the missile in flight. 15.a.The current distributing equipment aboard the missile: - automat for range guidance (AUD); - automat for stabilization (AS); - automatic equipment of the engine (ADU); - instrument for controlling the fuzing (FUV); - radiotechnical equipment (ERK, telecontrol); - power sources. b. Current distributing equipment on the ground; - launching equipment; - testing equipment; - control-testing equipment; - power sources. AS - stabilizes the angular position of the missile in space with respect to three mutually perpendicular axes. The AS consists of: GG-7 (612.5); GV-7; steering motors; steering potentiometers; instrument for recording angular deflections, and the yaw integrator.			
ló volt; its capacity is 22.5 mmperes per hour: for 5 minutes it discharges at 100 amperes or for 2 minutes it discharges at 100 amperes plus 5 minutes at 40 amperes. 14. The control system is the coupling of electrotechnical and radiotechnical equipment of various systems of the missile and ground equipment designed for the checkout of the parameters of the various instruments; the checkout of the circuit control of the missile prior to launching; to effect the launching; and to guide the missile in flight. 15.a.The current distributing equipment aboard the missile: - automat for range guidance (AUD); - automat for stabilization (AS); - automatic equipment of the engine (ADU); - instrument for controlling the fuzing (FUV); - radiotechnical equipment (ERK, telecontrol); - power sources. b. Current distributing equipment on the ground; - launching equipment; - testing equipment; - control-testing equipment; - power sources. AS - stabilizes the angular position of the missile in space with respect to three mutually perpendicular axes. The AS consists of: GG-7 (612.5); GV-7; steering motors; steering potentiometers; instrument for recording angular deflections, and the yaw integrator.	·		• •
technical equipment of various systems of the missile and ground equipment designed for the checkout of the parameters of the various instruments; the checkout of the circuit control of the missile prior to launching; to effect the launching; and to guide the missile in flight. 15.a.The current distributing equipment aboard the missile: - automat for range guidance (AUD); - automat for stabilization (AS); - automatic equipment of the engine (ADU); - instrument for controlling the fuzing (PUV); - radiotechnical equipment (ERK, telecontrol); - power sources. b. Current distributing equipment on the ground; - launching equipment; - testing equipment; - control-testing equipment; - power sources. AS - stabilizes the angular position of the missile in space with respect to three mutually perpendicular axes. The AS consists of: GG-7 (8L215); GV-7; steering motors; steering potentiometers; instrument for recording angular deflections, and the yaw integrator.	1 d	6 volt; its capacity is 22.5 amperes per hour: for 5 minutes it ischarges at 100 amperes or for 2 minutes it discharges at 100 amperes	
- automat for range guidance (AUD); - automatic equipment of the engine (ADU); - instrument for controlling the fuzing (FUV); - radiotechnical equipment (BRK, telecontrol); - power sources. b. Current distributing equipment on the ground; - launching equipment; - testing equipment; - control-testing equipment; - radio-technical equipment; - power sources. AS - stabilizes the angular position of the missile in space with respect to three mutually perpendicular axes. The AS consists of: GG-7 (8L215); GV-7; steering motors; steering potentiometers; instrument for recording angular deflections, and the yaw integrator.	t e i t	echnical equipment of various systems of the missile and ground quipment designed for the checkout of the parameters of the various nstruments; the checkout of the circuit control of the missile prior o launching; to effect the launching; and to guide the missile in	
- automatic equipment of the engine (ADU); - instrument for controlling the fuzing (FUV); - radiotechnical equipment (ERK, telecontrol); - power sources. b. Current distributing equipment on the ground; - launching equipment; - testing equipment; - control-testing equipment; - radio-technical equipment; - power sources. AS - stabilizes the angular position of the missile in space with respect to three mutually perpendicular axes. The AS consists of: GG-7 (BL215); GV-7; steering motors; steering potentiometers; instrument for recording angular deflections, and the yaw integrator.		5.a.The current distributing equipment aboard the missile:	
- automatic equipment of the engine (ADU); - instrument for controlling the fuzing (FUV); - radiotechnical equipment (BRK, telecontrol); - power sources. b. Current distributing equipment on the ground; - launching equipment; - testing equipment; - control-testing equipment; - radio-technical equipment; - power sources. AS - stabilizes the angular position of the missile in space with respect to three mutually perpendicular axes. The AS consists of: GG-7 (8L215); GV-7; steering motors; steering potentiometers; instrument for recording angular deflections, and the yaw integrator.		- automat for range guidance (AUD);	
 instrument for controlling the fuzing (FUV); radiotechnical equipment (RRK, telecontrol); power sources. b. Current distributing equipment on the ground; launching equipment; testing equipment; control-testing equipment; radio-technical equipment; power sources. AS - stabilizes the angular position of the missile in space with respect to three mutually perpendicular axes. The AS consists of: GG-7 (SL215); GV-7; steering motors; steering potentiometers; instrument for recording angular deflections, and the yaw integrator. 		- automat for stabilization (AS);	
- radiotechnical equipment (RRK, telecontrol); - power sources. b. Current distributing equipment on the ground; - launching equipment; - testing equipment; - control-testing equipment; - radio-technical equipment; - power sources. AS - stabilizes the angular position of the missile in space with respect to three mutually perpendicular axes. The AS consists of: GG-7 (8L215); GV-7; steering motors; steering potentiometers; instrument for recording angular deflections, and the yaw integrator.		- automatic equipment of the engine (ADU);	•
- power sources. b. Current distributing equipment on the ground: - launching equipment; - testing equipment; - control-testing equipment; - radio-technical equipment; - power sources. AS - stabilizes the angular position of the missile in space with respect to three mutually perpendicular axes. The AS consists of: GG-7 (8L215); GV-7; steering motors; steering potentiometers; instrument for recording angular deflections, and the yaw integrator.		- instrument for controlling the fuzing (PUV);	<u>)</u>
 Current distributing equipment on the ground: launching equipment; testing equipment; control-testing equipment; radio-technical equipment; power sources. AS - stabilizes the angular position of the missile in space with respect to three mutually perpendicular axes. The AS consists of: GG-7 (8L215); GV-7; steering motors; steering potentiometers; instrument for recording angular deflections, and the yaw integrator. 	é	- radiotechnical equipment (BRK, telecontrol);	
 launching equipment; testing equipment; control-testing equipment; radio-technical equipment; power sources. AS - stabilizes the angular position of the missile in space with respect to three mutually perpendicular axes. The AS consists of: GG-7 (8L215); GV-7; steering motors; steering potentiometers; instrument for recording angular deflections, and the yaw integrator. 		- power sources.	
 testing equipment; control-testing equipment; radio-technical equipment; power sources. AS - stabilizes the angular position of the missile in space with respect to three mutually perpendicular axes. The AS consists of: GG-7 (8L215); GV-7; steering motors; steering potentiometers; instrument for recording angular deflections, and the yaw integrator. 		b. Current distributing equipment on the ground:	
- control-testing equipment; - radio-technical equipment; - power sources. AS - stabilizes the angular position of the missile in space with respect to three mutually perpendicular axes. The AS consists of: GG-7 (8L215); GV-7; steering motors; steering potentiometers; instrument for recording angular deflections, and the yaw integrator.		- launching equipment;	
- radio-technical equipment; - power sources. AS - stabilizes the angular position of the missile in space with respect to three mutually perpendicular axes. The AS consists of: GG-7 (8L215); GV-7; steering motors; steering potentiometers; instrument for recording angular deflections, and the yaw integrator.		- testing equipment;	₩ 1
- power sources. AS - stabilizes the angular position of the missile in space with respect to three mutually perpendicular axes. The AS consists of: GG-7 (8L215); GV-7; steering motors; steering potentiometers; instrument for recording angular deflections, and the yaw integrator.			
AS - stabilizes the angular position of the missile in space with respect to three mutually perpendicular axes. The AS consists of: GG-7 (8L215); GV-7; steering motors; steering potentiometers; instrument for recording angular deflections, and the yaw integrator.			• :
respect to three mutually perpendicular axes. The AS consists of: GG-7 (8L215); GV-7; steering motors; steering potentiometers; instrument for recording angular deflections, and the yaw integrator.		- power sources.	
-5-	A	respect to three mutually perpendicular axes. The AS consists of: GG-7 (8L215); GV-7; steering motors; steering potentiometers; instrument for recording angular deflections, and the yaw	• .
		-5-	
			•'
	1		•
	•		
			;
	•		
	•		
			•
	. ,		
CPCDET			
	. •	CPCDET	

AUD - cuts off the engine when the missile attains the prescribed velocity.

ADU - serves to start the engine from the range guidance automat.

In the above-mentioned equipment, the following are used: single position and multiple position keys, pushbutton installations, switches, and plug connections.

Also used are rectifiers of the command currents; transformers, with frequency control (dynamotors).

- 16. The commutation apparatus connects the instruments controlling the missile which are aboard the missile with the ground-testing/launching equipment in one circuit, and assures current distribution to the timing program. The complex of the commutation apparatus includes: the missile cable circuit (BKS); the distributor head with the timing mechanism (SL120); the plug connections: "Sh0-65" connecting contact, the Sh-39 AVD-4 for automatic shutdown of the engine, this is a twenty-contact connection; the Sh-31 a fourteen-contact connection serves for testing the command current which runs the steering motors; the "Sh-32" a twenty-contact connection, serving to measure the voltage produced by the transformer; Sh-74; Sh-75; Sh-19; Sh-22; Sh-60.
- 17. The timing mechanism activates the current distribution among the control instruments. It consists of a stepped motor, a reducer, a camshaft (14 pairs of cams), contact panel (28 contacts).
- 18. The automatic equipment of the engine assembly consists of: electro-pneumatic valves (EPK); emergency firing cartridges (AP+1; AP-2; AP-3); blowout pyrocartridges (PP-1; FP-2); pyrocartridges to control pressure (KD-1; KD-2); pyrocartridges of cutoff (FO-1 sic, OP-1/; OP-2; OP-3; OP-4; OP-5).
- 19. The current distributing apparatus of the 8Zh38 consists of: BKS (missile cable circuit); the main distributor; distributor head; program current distributor (PTR-6M).
- 20. The complex of ground electro-testing and launching equipment of missile 8A61 includes: control console ("8N043"); time mechanism, which has 4 scales: for 425 seconds, for 10 seconds, and for 1 second; (the fourth scale is only for the missile "8A61"); testing point sic, console ("8N046"); auxiliary console ("8N045"); indicators; and the mockup of the missile circuit. On control console ("8N043") there are buttons: "Start", "Main", "Cutoff I", "Cutoff II", etc.

- 21. The control circuits of the guidance system: relay RK-1; RK-2; RK-3; RK-4; RK-5; RK-6; RK-7; RK-8; RD-5.
- 22. Relays controlling voltage: RN-60; RN-70; RN-80; RN-6; RN-8; RN-2; RN-1; RN-9; RN-3.
- 23. There are five electrical input buses; "-" (minus); "+BB"; "+5"; "+R"; "+50 Volts". There are 7 buses of the ground apparatus: "±M"; "+S"; "+B"; "+U"; "+D"; "±50V"; "+Battery ShO" Bus "R" is the bus to feed steering motors. The plus or minus 50 volts is the bus of command voltage; "plus S" is the launching bus; "plus U" is the guidance bus.
- 24. The launching equipment of the control system of missile "8Zh38" and missile "8All": is control console ("PU-3M" "8NO9"); emergency shield ("8N19"); relay block "RB-22"; relay block "RB-1M"; time mechanism "ChM-4M" "8NO8"; a quartz generator for the time mechanism "KG-4M"; a launching pneumatic-shield "PShchS-2".
- 25. Testing equipment for "8Zh38" and "8All": console for independent tests "PAI-lM"; the mockup of the transmitting equipment "EPU-3"; the mockup of the accelerometers ("8NOl4"); the mockup of the gyroscopic apparatus "EGG-2"; the mockup of the detonating device; the mockup of the explosive bolt; the mockup of the missile circuit.

Совершено секретно. Особой важности.

Разное:

1). Ракота "8A11" имеет 8 рулей : $4^{\frac{Q}{2}}$ аэродинамических и $4^{\frac{Q}{2}}$ газодинамических. І и ІІІ рули направляются на цель; чётные ІІ и ІV перпендикудярны (1) плоскости стрельбы.

Ракота "8Ж38" имеет 6 рулей : $2^{\underline{a}}$ аэродинамических и $4^{\underline{e}}$ газодинамических.

Ракста "8А61" имест 💤 газодинамических руля.

- 2). Система управления ракеты может иметь несколько отдольных автоматов :
- автомат стабилизации, который обеспечивает движение ракоты по заданной трасктории;
- автомат боковой коррекции (в ракете "8Ж38", который обеспечивает движение ракеты в плоскости стрельбы и возвращает ракету в эту плоскость при ухоле ракеты из ное;
- автомат управления дальностью имеется во всех ракетах. Этот автомат выдает сигнал на выключение двигателя в необхо-
- Т.в. задача систомы управления заключается в том, чтобы вести ракоту на активном участка трасктории по заранее заданной кривой и выключать двигатель в момент достижения такой скорости, которая обеспечивает прохождение ракоты через цель.
 - 3). Угол тангажа --- Ө Угол рыскания --- Ч' Угол крена --- ४

(Углом тангажа называют угол между продольной озью ракеты

. CECDÉ

и вертикалью. Угл м рыскания называют угол между продольной осью ракеты и её проекции на плоскость стрельбы. Углом крена называют поворот ракеты вокруг продольной оси, измеренный от направления оси нечётных рулей ракеты до пересечения плоскости осей рулей с плоскостью стрельбы).

Во время движения ракет (всех видов), система управления должна сводить к нулю угол крена и угол рыскания.

- 4). Автомат стабилизации включает в себя :
- 1). <u>гирогоризонт и гировертикант</u> (т.е. измерительные гироекопические приборы);
- усилитель преобразователя обеспечивает преобразование сигнала, пропорционально углу отклонения.
- 3). 4[©] руловых кашынки (исполнительных); рули поворачивают продольную ось ракеты; возникают силы, заставляющие ракету двигатся по заданной трасктории).

В ракете "8A11": рули I и III азродинамические, рули I и III газодинамические работают поворачиваясь в одну сторону на ликвидацию рыскания, а поворачиваясь в разные стороны - работают на ликвидацию крена.

Рули II и IV аэродинамические включаются в том случае, когда угол рассогласования рулей I и III (газодинамических) будет больше 1° '/. будет больше одного градуса'/. Рули II и IV газодинамические, работают только по углу тангажа.

•/. В ракоте "8Ж38" рули работают также •/.

- +1--

Declassified in Part - Sanitized Copy Approved for Release 2013/02/21 : CIA-RDP80T00246A03	100280001-6	

В ракете "8A61": рули I и III отклоняясь в одну сторону работаю: на ликвидацию рыскания.
Рули II и IV работакт для обеспечения необходимого угла тангажа и все 4[©] руля работают на ликвидацию угла крена.

Гироскопические приборы в качестве основного своего узла имеют ротор гироскопа, который по форме напоминает маховик. Гироскопы свободны от внешних моментов. Ось ротора сохраняет неизменно направление своей оси в пространстве неподвижных звоед. Ось ротора гировертиканта ориентирована перпенцикулярно плоскости стрельбы; ось ротора гирогоризонта ориентирована горизонтально и находится в плоскости стрельбы. На гировертиканте имеется потонциометр крена для отсчёта угла поворота, отнесительно продолжной оси. Скорость вращения ротора — 28.000 оборотов в минуту.

Програмный механизм гирогоризонта имеет шаговый элоктрометнит.

Коррекция гироскопов осуществляется двумя датчиками: на гирогоризонте — маятниковый и потенциометрический.
Эта система обеспечивает правильность первоначальной установки гироскопов.

Имеется усилитэль преобразователя, который предназначен лля:

— преобразования сигналов из величины пропорциональной углу отклонения, в величину, содержащую члены пропорциональные углу отклонения и его первой и второй производной;

. .

CECDE

CECDET

- усиления сигналов и распроделения сигналов по руповым машинкам (для этого имеются дифферонцирующие контуры, м модулятся, сумирующие контуры).

- 5). Автомат управления дальностью (АУД)
- состоит из : измерителя скорости или интогратора продольных ускорений,
 - автоматики двигательной установки, куда с интогратора подаотся сигнал на выключение двигателя.

У ракеты "8A11" и ракеты "8Ж38" выключение производится во $2^{\frac{N}{2}}$ ступени : по предварительной командо двигатоль переводится на предварительную ступень, а по главной команде — выкаро-чается полностью.

У ракеты "8А61" выключение производится по одной коменде. Интограторы продольных ускорений имеют в своей основе применение маятника, нейтральное, положение которого перпондикулярно (1) продольной оси ракеты.

Интегратор продольных ускорений содержит: гиромотор; мотор-корроктор; контактную коронку на оси прицессии; контакты грубой и точной установки с нулевое положение; контакты продварительной и главной команд; реле стартовое; обмотку фиксатора.

Основной честью автомата управления дольностью является интегратор продольнных ускорении.

Имеется разновидность интегратора продольных ускорений - электролитический интегратор продольных ускорений, который состоит из 6 обычних реле (РБ-1; РБ-2; РБ-3; РБ-4; РБ-5; РБ-6) и 2^X магнитных реле.

SECDE:

• • • •	SECRET
•	
	6). Взрывное устроиство ракеты "8А11" состоит
	из головного и донного взрывателей и прибора управления
	BSPLUBOTORMN.
	the management of the second
₽.	7). Интегрирующее звено интегрирует угол
	рыокания.
	- · ·
	8). Для пуска и управления ракотой "8А61"
	применяются автономное управлоние.
	Для ракоты "8Ж38" — комбинированное
	управлонио.
	and and a facility of the contract of the cont
	9). Бортовая батарея - "ББ-1".Вес - 20 кг.;
	16V; емкость — 22.5 ампер/часа : — 5 минут разряжается
	в 100 ампор, или 2 минуты разряжается в 100 ампер плюс 5
	минут в 40 ампер.
	10)
	. 10). Система управления это совокупность электро-
٠.	технических и радиотехнических средств различных устройств
٠.	оортовой и наземной части, предназначенной для : контроля
٠.	оортовой и наземной части, предназначенной для : контроля параметров различних приборов; контроля цепей управлений
٠.	оортовой и наземной части, предназначенной для : контроля параметров различних приборов; контроля цепей управлений ракоты перед выстрелом; для производства выстрела: для
• .	оортовой и наземной части, предназначенной для : контроля параметров различних приборов; контроля цепей управлений
• .	оортовой и наземной части, предназначенной для : контроля параметров различних приборов; контроля цепей управлений ракоты перед выстрелом; для производства выстрела: для
• .	оортовой и наземной части, предназначенной для: контроля параметров различних приборов; контроля цепей управлений ракоты перед выстролом; для производства выстрола; для управления ракетой в полёте.
• .	параметров различних приборов; контроля цепей управлений ракоты перед выстролом; для производства выстрола; для управления ракотой в полёте. ———————————————————————————————————
	параметров различних приборов; контроля цепей управлений ракоты перед выстролом; для производства выстрола; для управления ракотой в полёте. ———————————————————————————————————
	оортовой и наземной части, предназначенной для: контроля параметров различних приборов; контроля цепей управлений ракоты перед выстролом; для производства выстрела; для управления ракетой в полёте. — " ———— " ——————————————————————————
	оортовой и наземной части, предназначенной для: контроля параметров различних приборов; контроля цепей управлений ракоты перед выстролом; для производства выстрола; для управления ракстой в полёте. ———————————————————————————————————
	оортовой и наземной части, предназначенной для: контроля параметров различних приборов; контроля цепей управлений ракоты перед выстролом; для производства выстрола; для управления ракотой в полёте. ———————————————————————————————————
•	оортовой и наземной части, предназначенной для: контроля параметров различних приборов; контроля цепей управлений ракоты перед выстролом; для производства выстрела; для управления ракетой в полёте. 11). Токораспределительная аппартура борта: автомат управления дальностью (АУД); автомат стабилизации (АС); автоматика двигательной установки (АДУ); прибор управления взрывом (ПУВ); радиотехнические устройства (БРК, телеконтроль);
•	параметров различних приборов; контроля цепей управлений параметров различних приборов; контроля цепей управлений ракоты перед выстролом; для производства выстрола; для управления ракотой в полёте. 11). Токораспределительная сппартура борта: автомат управления дальностью (АУД); автомат стабилизации (АС); автоматика двигательной установки (АДУ); прибор управления взрывом (ПУВ); радиотехнические устройства (БРК, телеконтроль); источники питания.
	оортовой и наземной части, предназначенной для: контроля параметров различних приборов; контроля цепей управлений ракоты перед выстролом; для производства выстрела; для управления ракетой в полёте. 11). Токораспределительная аппартура борта: автомат управления дальностью (АУД); автомат стабилизации (АС); автоматика двигательной установки (АДУ); прибор управления взрывом (ПУВ); радиотехнические устройства (БРК, телеконтроль);
•	параметров различних приборов; контроля цепей управлений параметров различних приборов; контроля цепей управлений ракоты перед выстролом; для производства выстрола; для управления ракотой в полёте. 11). Токораспределительная сппартура борта: автомат управления дальностью (АУД); автомат стабилизации (АС); автоматика двигательной установки (АДУ); прибор управления взрывом (ПУВ); радиотехнические устройства (БРК, телеконтроль); источники питания.
	параметров различних приборов; контроля цепей управлений параметров различних приборов; контроля цепей управлений ракоты перед выстролом; для производства выстрола; для управления ракотой в полёте. 11). Токораспределительная сппартура борта: автомат управления дальностью (АУД); автомат стабилизации (АС); автоматика двигательной установки (АДУ); прибор управления взрывом (ПУВ); радиотехнические устройства (БРК, телеконтроль); источники питания.
	параметров различних приборов; контроля цепей управлений параметров различних приборов; контроля цепей управлений ракоты перед выстролом; для производства выстрола; для управления ракотой в полёте. 11). Токораспределительная сппартура борта: автомат управления дальностью (АУД); автомат стабилизации (АС); автоматика двигательной установки (АДУ); прибор управления взрывом (ПУВ); радиотехнические устройства (БРК, телеконтроль); источники питания.
	параметров различних приборов; контроля цепей управлений параметров различних приборов; контроля цепей управлений ракоты перед выстролом; для производства выстрола; для управления ракотой в полёте. 11). Токораспределительная сппартура борта: автомат управления дальностью (АУД); автомат стабилизации (АС); автоматика двигательной установки (АДУ); прибор управления взрывом (ПУВ); радиотехнические устройства (БРК, телеконтроль); источники питания.
	параметров различних приборов; контроля цепей управлений параметров различних приборов; контроля цепей управлений ракоты перед выстролом; для производства выстрола; для управления ракотой в полёте. 11). Токораспределительная сппартура борта: автомат управления дальностью (АУД); автомат стабилизации (АС); автоматика двигательной установки (АДУ); прибор управления взрывом (ПУВ); радиотехнические устройства (БРК, телеконтроль); источники питания.
	параметров различних приборов; контроля цепей управлений параметров различних приборов; контроля цепей управлений ракоты перед выстролом; для производства выстрола; для управления ракотой в полёте. 11). Токораспределительная сппартура борта: автомат управления дальностью (АУД); автомат стабилизации (АС); автоматика двигательной установки (АДУ); прибор управления взрывом (ПУВ); радиотехнические устройства (БРК, телеконтроль); источники питания.
	параметров различних приборов; контроля цепей управлений параметров различних приборов; контроля цепей управлений ракоты перед выстролом; для производства выстрола; для управления ракотой в полёте. 11). Токораспределительная сппартура борта: автомат управления дальностью (АУД); автомат стабилизации (АС); автоматика двигательной установки (АДУ); прибор управления взрывом (ПУВ); радиотехнические устройства (БРК, телеконтроль); источники питания.
	параметров различних приборов; контроля цепей управлений параметров различних приборов; контроля цепей управлений ракоты перед выстролом; для производства выстрола; для управления ракотой в полёте. 11). Токораспределительная сппартура борта: автомат управления дальностью (АУД); автомат стабилизации (АС); автоматика двигательной установки (АДУ); прибор управления взрывом (ПУВ); радиотехнические устройства (БРК, телеконтроль); источники питания.
	параметров различних приборов; контроля цепей управлений параметров различних приборов; контроля цепей управлений ракоты перед выстролом; для производства выстрола; для управления ракотой в полёте. 11). Токораспределительная сппартура борта: автомат управления дальностью (АУД); автомат стабилизации (АС); автоматика двигательной установки (АДУ); прибор управления взрывом (ПУВ); радиотехнические устройства (БРК, телеконтроль); источники питания.
	параметров различних приборов; контроля цепей управлений параметров различних приборов; контроля цепей управлений ракоты перед выстролом; для производства выстрола; для управления ракотой в полёте. 11). Токораспределительная сппартура борта: автомат управления дальностью (АУД); автомат стабилизации (АС); автоматика двигательной установки (АДУ); прибор управления взрывом (ПУВ); радиотехнические устройства (БРК, телеконтроль); источники питания.
	параметров различних приборов; контроля цепей управлений параметров различних приборов; контроля цепей управлений ракоты перед выстролом; для производства выстрола; для управления ракотой в полёте. 11). Токораспределительная сппартура борта: автомат управления дальностью (АУД); автомат стабилизации (АС); автоматика двигательной установки (АДУ); прибор управления взрывом (ПУВ); радиотехнические устройства (БРК, телеконтроль); источники питания.

Токораспределительная аппаратура наземной части :

- пусковое устройство;
- испытательное устройство;
- контрольно-проверочное устройство;
- радиотехнические устройства;
- источники питания.

АС - стабилизирует угловое положение ракеты в пространстве относительно трех взаимно перпондикулярных осей. из : ГГ-7 (8Л215); ГВ-7; рулевых машин: рулевых потенциометров; датчика угловых отклонений, интегратора рыскания. АУД - выключает двигатель при достижении ракетой заданной скорости.

АДУ - служит для запуска двигателя от автомата управления дальностью.

В вышеуказанной аппаратуре используются : однопозиционные и многопозиционные ключи, кнопочные устройства, переключатели, штепсельные раз'емы.

Используются также : выпрямители командного напряжения; преобразатели со стабилизаторами частоты (умформеры).

Коммутационная аппаратура об'единяет приборы управления борта ракоты и наземно-испытательное пусковое оборудование в единую схему, кроме того обеспечиваот токораспределение во временной программе. коммутационной аппаратуры входят : - бортовая кабельная сеть (EKC);

распределительная коробка

с временным механизмом (8Л120);

- штопосльные раз'емы: ("ШО-65" -- контакт раз'ема, "Ш-39" АВД -- для автоматичес- кого выключения двигатоля; - этот раз'ем двадатиконтактный; "Ш-31" -- чотырнадатиконтактный -- служит для проворки комендых токов, поступающих на рулевые машинки; "Ш-32" -- двадечатиконтактный, служит для замера напряжения, вырабатываемого преобразователем; "Ш-74"; "Ш-75"; "Ш-76"; "Ш-19"; "Ш-22"; "Ш-60".

- 14). Временной механизм осуществляет токораспроделение между приборами управления. Он состоит из : шарового мотора, редуктора, кулачкового валика (14 пар кулачков), контактной панели (28 контактов).
- 15). Автоматика двигательной установки состоит из: элоктропневмоклапана (ЭПК); пиропатронов аварийных (АП-1; Λ П-2; Λ П-3); пиропатронов прорыва (ПП-1; Π П-2); пиропатронов контроля давления (КД-1; KД-2); пиропатронов отсечки (Π 0-1; Π 1-2; Π 1-3; Π 1-3; Π 1-5).
- 16). Токо-распредолительная аппаратура "ЗЖЗЗ" состоит из: БКС (бортовой кабельной сети); главного распредолителя; распределительной коробки; програмного токо-распределителя ("ПТР-6М").
- 17). Комплект назещного электро-испытательного и пускового оборудования ракоты "8А61" включает : пульт управления (8Н043"); часовой механизи, который имеет 4 шкалы: на 425 секунд, на 10 секунд, на 1 секунду; (4^я шкала только для ракоты "8А61"); испытательный пункт ("8Н046"); вспомогательный пульт ("8Н045"); индикаторы; оквивалент бортовой сети.

SECRET

На пульто управления ("8НО43") имеются кнопки : "старт", "Главная", "Отсечка II" и т.д.

18). Контрольные цепи системы управления : реле РК-1; РК-2; РК-3; РК-4; РК-5; РК-6; РК-7; РК-8; РД-5.

19). Роле контролирующие нопряжение: PH-60; PH-70; PH-80; PH-6; PH-8; PH-2; PH-1: PH-9; PH-3.

20). Имсется пять шин питания : "-"(минус);
"+ББ"; "+Б"; "+Р"; "+50V".

Семь шин назомной аппаратуры :
"+М"; - "+С"; "+Б"; "+У"; "+Г"; "+50V"; "+батарея

ШО".) Шина "Р" — шина питания рулевых кашин.

"+50 " — шина командного напряжения; "+С" — стартовая шина;
"+У" — шина управления.

21). Пусковся аппаратура системы управления ракеты "8ЖЗ8" и ракеты "8Л11": пульт управления ("ПУ-ЗМ"-"8НО9"); старийный щиток ("8Н19"); релейный блок "РБ-22"; релейный блок "РБ-1М"; часовой механизм "ЧМ-4М"-"8НО8"; кварцевой генератор для часового механизма "КГ-4М"; стартовый пневмо-щиток "ПЩС-2".

Испытатольная анпература для "8738" и "8Л11"; пульт автономных испытаний "ПЛИ-1М"; эквивалент передающего устройства "ЭПУ-3"; эквивалент интеграторов ("8Н014"); эквивалент гироприборов "ЭГГ-2"; эквивалент варывных устройств; эквивалент разрывного болта; эквивалент бортовой сети.